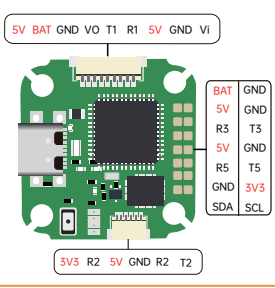
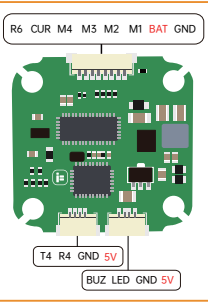
iFlight BLITZ MINI F4 接线图

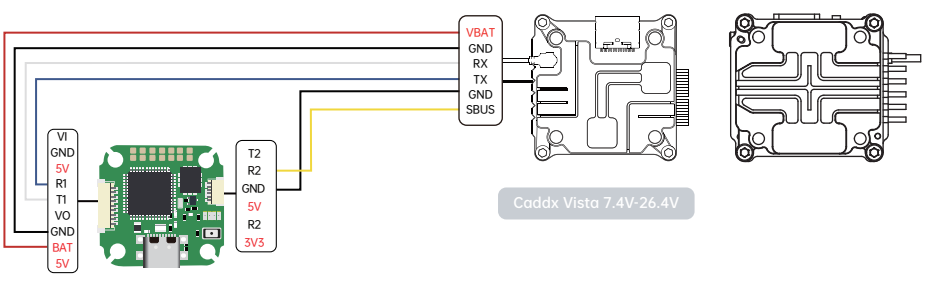




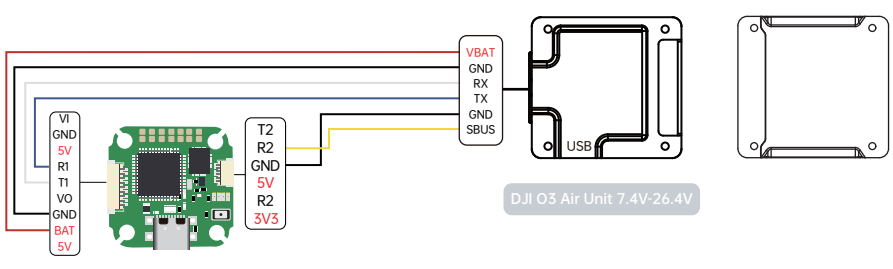
使用DJI遥控器

Firmware Target:IFRC-IFLIGHT_BLITZ_F722

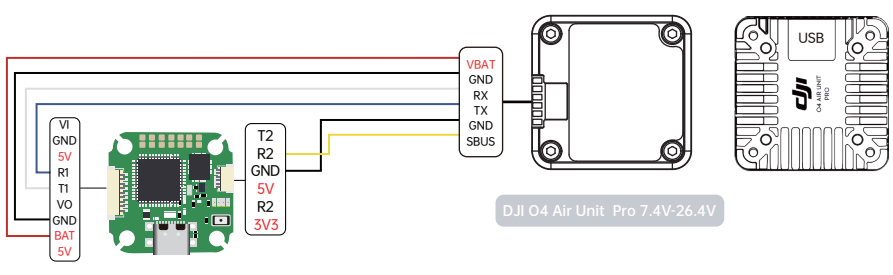
FC plug&play port and setup
compatible to DJI Air Unit and Caddx Vista



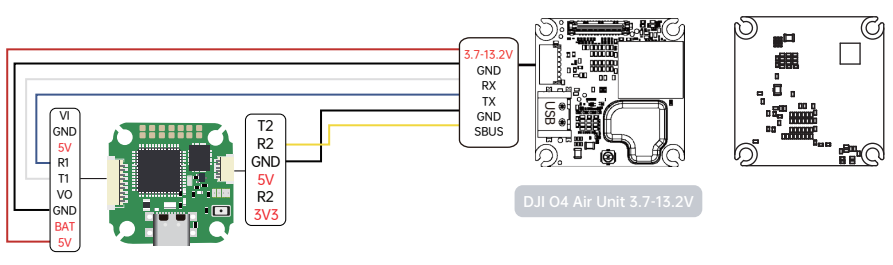
Caddx Vista 7.4V-26.4V



DJI O3 Air Unit 7.4V-26.4V



DJI O4 Air Unit Pro 7.4V-26.4V



DJI O4 Air Unit 3.7-13.2V

● 小提示：使用DJI遥控器时，存在两种不同的协议，详细解释与使用如下

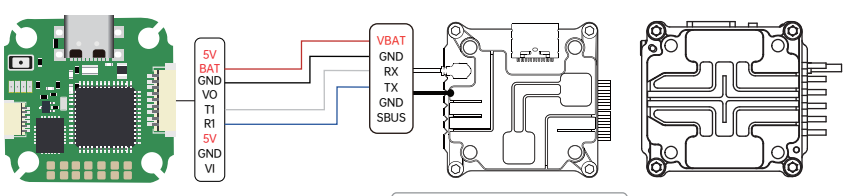
当使用sbus_baud_fast模式时，眼镜内的协议页面需要设置为Sbus BaudFast，而飞控则进入Betaflight的Cli界面，输入“set sbus_baud_fast=ON”输入“save”保存，则为使用sbus_baud_fast的模式。

当使用普通SBUS模式时，眼镜内的协议页面需要设置为普通，而飞控则进入Betaflight的Cli界面，输入“set sbus_baud_fast=OFF”输入“save”保存，则为不使用sbus_baud_fast的模式

● 在使用超过16V的电压供电的情况下，如果要连接DJI天空端使用，请先连接降压BEC模块，以保障DJI天空端的正常工作。

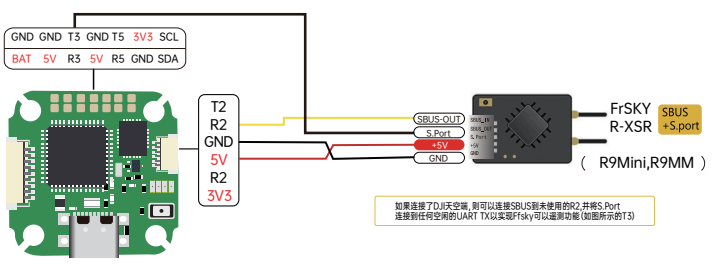
● 当使用DJI O3 Air Unit时，进入Betaflight的Cli界面，指定OSD设备使用MSP：输入”set osd_displayport_device = MSP”
指定MSP数据使用的串口序号：比如图中接的是串口1号，输入“set displayport_msp_serial = 0”（序号应是所接端口减1）
输入“save”保存。

使用其他遥控器



不使用DJI遥控器时，请勿连接天空端上的SBUS和GND到飞控

标识符	设置/MSP	串行数字接收机
USB VCP	115200	
UART1	115200	
UART2	115200	
UART3	115200	
UART4	115200	
UART5	115200	
UART6	115200	



标识符	设置/MSP	串行数字接收机	遥测输出
USB VCP	115200		已禁用 AUTO
UART1	115200		已禁用 AUTO
UART2	115200		已禁用 AUTO
UART3	115200		SmartPort AUTO
UART4	115200		已禁用 AUTO
UART5	115200		已禁用 AUTO
UART6	115200		已禁用 AUTO

接收机

串行接收机 (通过 UART) 接收机模式

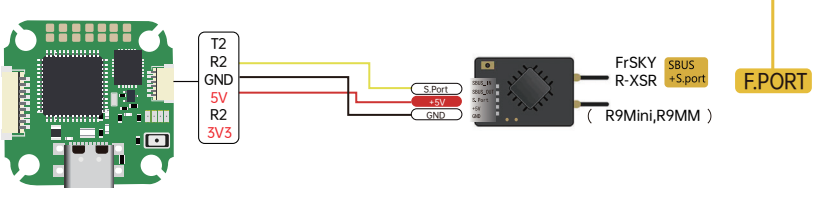
• 必须将接收机对应的 UART 设置为 “数字串行接收机” (在 端口 页面)
• 从下拉列表中选择正确的数据格式，如下：

SBUS 串行数字接收机协议

遥测

TELEMETRY 遥测输出

set serialrx_provider=FPORT
set serialrx_inverted=ON
set serialrx_halfduplex=ON



接收机

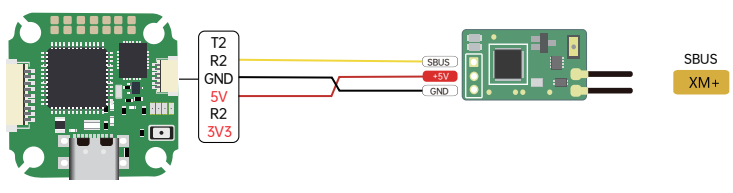
串行接收机 (通过 UART) 接收机模式

• 必须将接收机对应的 UART 设置为 “数字串行接收机” (在 端口 页面)
• 从下拉列表中选择正确的数据格式，如下：

FrSky FPort 串行数字接收机协议

遥测

TELEMETRY 遥测输出

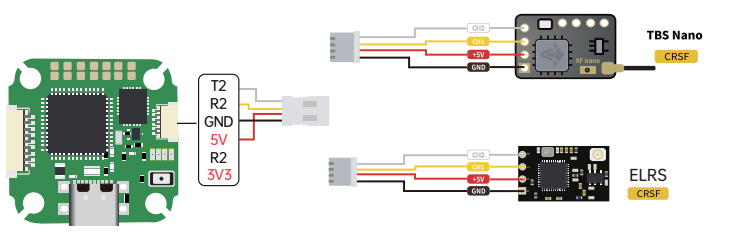


接收机

串行接收机 (通过 UART) 接收机模式

• 必须将接收机对应的 UART 设置为 “数字串行接收机” (在 端口 页面)
• 从下拉列表中选择正确的数据格式，如下：

SBUS 串行数字接收机协议



接收机

串行接收机 (通过 UART) 接收机模式

• 必须将接收机对应的 UART 设置为 “数字串行接收机” (在 端口 页面)
• 从下拉列表中选择正确的数据格式，如下：

CRSF 串行数字接收机协议

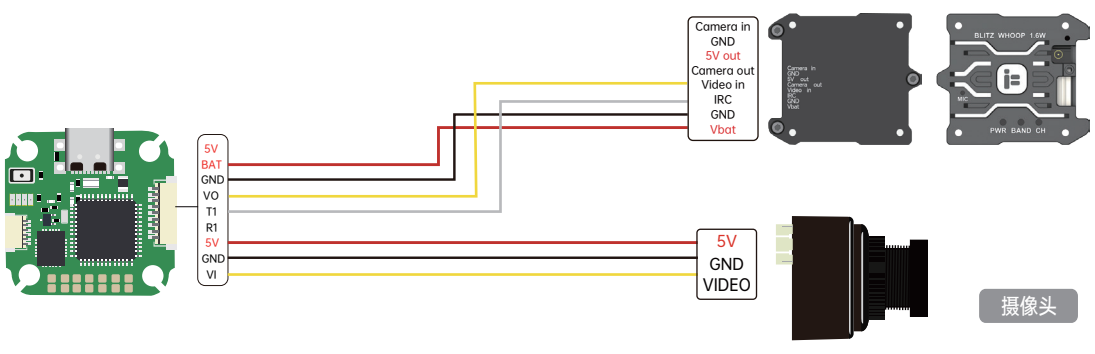
遥测

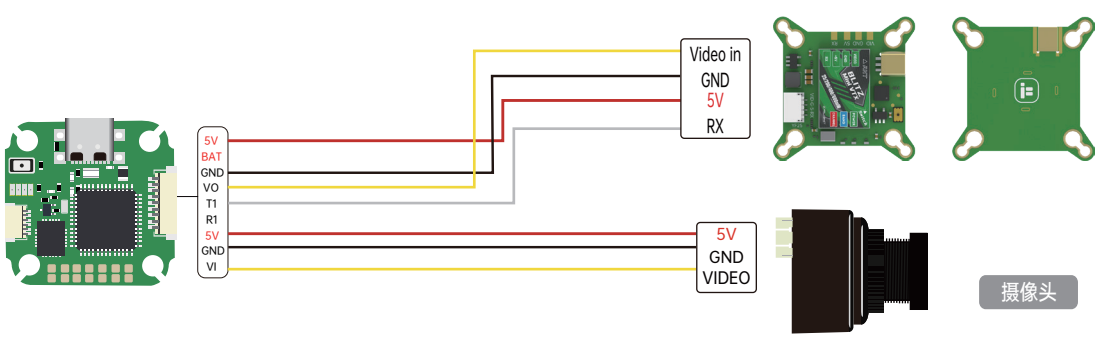
TELEMETRY 遥测输出

图传/摄像头

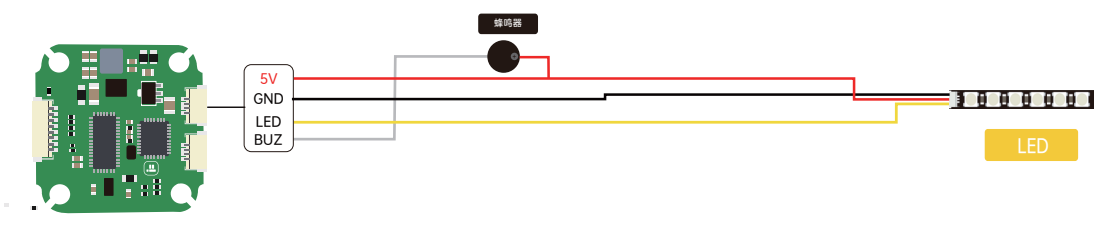
标识符	设置/MSP	串行数字接收机	遥测输出	传感器输入	外设
USB VCP	115200		已禁用 AUTO	已禁用 AUTO	已禁用 AUTO
UART1	115200		已禁用 AUTO	已禁用 AUTO	图传(IRC Tram AUTO
UART2	115200		已禁用 AUTO	已禁用 AUTO	
UART3	115200		已禁用 AUTO	已禁用 AUTO	
UART4	115200		已禁用 AUTO	已禁用 AUTO	
UART5	115200		已禁用 AUTO	已禁用 AUTO	已禁用 AUTO
UART6	115200		已禁用 AUTO	已禁用 AUTO	已禁用 AUTO

已禁用
黑盒日志记录
图传(IRC Tramp)
图传(TBS SmartAudio)
摄像头(RunCam协议)
Benewake LIDAR
OSD (FrSky 协议)





LED/蜂鸣器



防打火模块

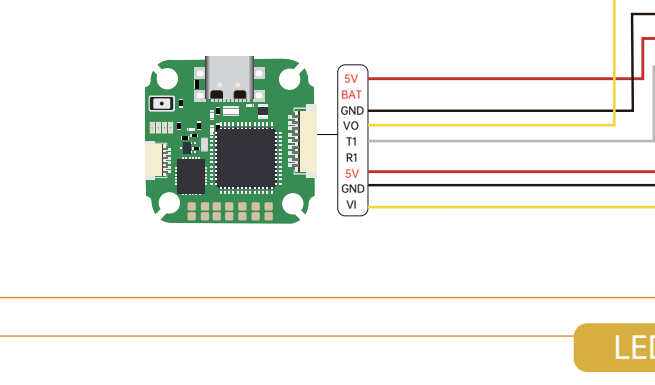
电调

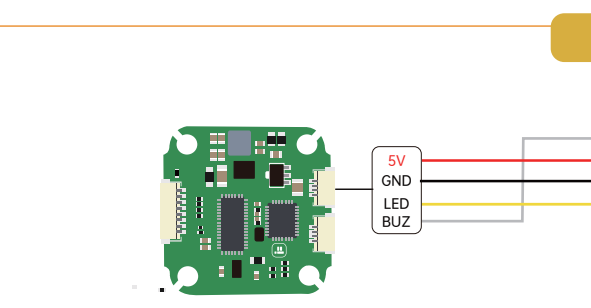
注：如果不使用iFlight的电调，请确定插头定义正确或排线需要重新排序。

GPS

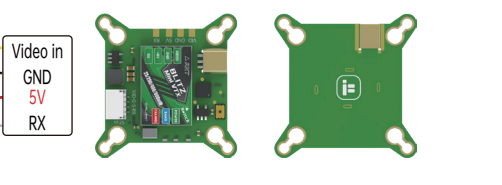
标识符	设置/MSP	串行数字接收机	遥测输出	传感器输入	外设
USB VCP	115200		已禁用 AUTO	已禁用 AUTO	已禁用 AUTO
UART1	115200		已禁用 AUTO	已禁用 AUTO	已禁用 AUTO
UART2	115200		已禁用 AUTO	已禁用 AUTO	已禁用 AUTO
UART3	115200		已禁用 AUTO	已禁用 AUTO	已禁用 AUTO
UART4	115200		已禁用 AUTO	GPS 115200	已禁用 AUTO
UART5	115200		已禁用 AUTO	已禁用 AUTO	已禁用 AUTO
UART6	115200		已禁用 AUTO	已禁用 AUTO	已禁用 AUTO

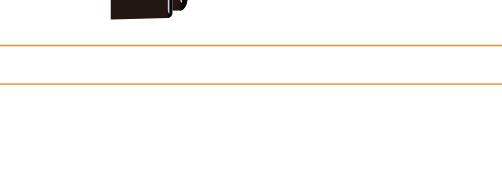
注：不能将SDA SCL定义映射到UART上





飞控LED灯





注：使用电池通电后，可根据飞控LED对应的状态，以显示当前飞控的工作状态